

RECEIVED

MAY 14 2001

Technology Center 2600

2621

PATENT APPLICATION

862.C2041

SS

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re Application of:  
MAKOTO SATO, ET AL.

Application No.: 09/702,764

Filed: November 1, 2001

For: IMAGE PROCESSING METHOD  
AND APPARATUS, AND  
STORAGE MEDIUM

)  
:  
) Examiner: NOT YET ASSIGNED  
:  
) Group Art Unit: 2621  
:  
:  
:  
:  
May 4, 2001

Commissioner for Patents  
Washington, D.C. 20231

CLAIM TO PRIORITY

Sir:

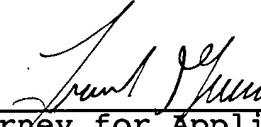
Applicants hereby claim priority under the International Convention and all rights to which they are entitled under 35 U.S.C. § 119 based upon the following Japanese Priority Application:

11-315536, filed November 5, 1999.

A certified copy of the priority document is enclosed.

Applicants' undersigned attorney may be reached in our New York office by telephone at (212) 218-2100. All correspondence should continue to be directed to our address given below.

Respectfully submitted,

  
James J. Pano  
Attorney for Applicants  
Registration No. 42,476

FITZPATRICK, CELLA, HARPER & SCINTO  
30 Rockefeller Plaza  
New York, New York 10112-3801  
Facsimile: (212) 218-2200

NY\_MAIN 164422 v 1

(translation of the front page of the priority document of  
Japanese Patent Application No. 11-315536)



PATENT OFFICE  
JAPANESE GOVERNMENT

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

Date of Application: November 5, 1999

Application Number : Patent Application No. 11-315536

Applicant(s) : Canon Kabushiki Kaisha

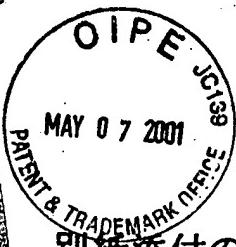
December 1, 2000

Certification Number 2000-3097932

CFM 2041 US

091702764

6AU 2681



# 日本国特許庁

PATENT OFFICE  
JAPANESE GOVERNMENT

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されて  
いる事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed  
with this Office.

出願年月日

Date of Application:

1999年11月 5日

出願番号

Application Number:

平成11年特許願第315536号

出願人

Applicant(s):

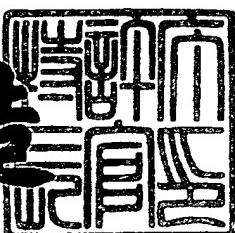
キヤノン株式会社

CERTIFIED COPY OF  
PRIORITY DOCUMENT

2000年12月 1日

特許庁長官  
Commissioner,  
Patent Office

及川耕造



【書類名】 特許願  
【整理番号】 4030120  
【提出日】 平成11年11月 5日  
【あて先】 特許庁長官殿  
【国際特許分類】 G06F 15/20  
【発明の名称】 画像処理方法及びその装置及び記憶媒体  
【請求項の数】 19  
【発明者】  
【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内  
【氏名】 佐藤 真  
【発明者】  
【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内  
【氏名】 岸 裕樹  
【発明者】  
【住所又は居所】 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内  
【氏名】 梶原 浩  
【特許出願人】  
【識別番号】 000001007  
【氏名又は名称】 キヤノン株式会社  
【代理人】  
【識別番号】 100076428  
【弁理士】  
【氏名又は名称】 大塚 康徳  
【電話番号】 03-5276-3241  
【選任した代理人】  
【識別番号】 100093908

【弁理士】

【氏名又は名称】 松本 研一

【電話番号】 03-5276-3241

【選任した代理人】

【識別番号】 100101306

【弁理士】

【氏名又は名称】 丸山 幸雄

【電話番号】 03-5276-3241

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 003458

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9704672

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 画像処理方法及びその装置及び記憶媒体

【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力した符号列をエントロピ復号する復号手段と、前記復号手段により復号された量子化インデックスを逆量子化して画像を表す一連の係数列を生成する逆量子化手段と、

前記逆量子化手段により得られた係数列を所定の逆変換操作により画像信号に復元する逆変換手段と、

前記逆量子化手段における逆量子化値を補正するための補正值を複数の値から選択する補正值選択手段と、  
を有することを特徴とする画像処理装置。

【請求項2】 前記逆変換手段は、逆離散ウェーブレット変換を実行することを特徴とする請求項1に記載の画像処理装置。

【請求項3】 前記逆量子化手段は、前記補正值選択手段により選択された補正值に基づいて逆量子化において復元される係数を補正することを特徴とする請求項1又は2に記載の画像処理装置。

【請求項4】 前記補正值選択手段は、前記逆変換手段により逆変換される複数の周波数帯域に属する係数群の内、最も低い周波数帯域に属する係数の逆量子化に対しては常に一定の補正值を選択して出力することを特徴とする請求項1又は2に記載の画像処理装置。

【請求項5】 前記補正值選択手段は、前記処理対象となる量子化インデックスの近傍領域に関する情報に基づいて前記補正值を決定することを特徴とする請求項1に記載の画像処理装置。

【請求項6】 前記情報は、前記近傍領域の量子化インデックスの値であることを特徴とする請求項5に記載の画像処理装置。

【請求項7】 前記符号列は、離散ウェーブレット変換された係数をピットプレーンに分解して符号化された符号列であることを特徴とする請求項1乃至6のいずれか1項に記載の画像処理装置。

【請求項8】 前記補正值決定手段は、前記符号列のピットプレーンの値に

応じて補正值を決定することを特徴とする請求項7に記載の画像処理装置。

【請求項9】 前記補正值決定手段は、前記符号列に含まれるフラグの値に応じて補正值を決定することを特徴とする請求項1に記載の画像処理装置。

【請求項10】 入力した符号列をエントロピ復号する復号工程と、前記復号工程で復号された量子化インデックスを逆量子化して画像を表す一連の係数列を生成する逆量子化工程と、

前記逆量子化工程で得られた係数列を所定の逆変換操作により画像信号に復元する逆変換工程と、

前記逆量子化工程における逆量子化値を補正するための補正值を複数の値から選択して補正する補正工程と、

を有することを特徴とする画像処理方法。

【請求項11】 前記逆変換工程では、逆離散ウェーブレット変換を実行することを特徴とする請求項10に記載の画像処理方法。

【請求項12】 前記逆量子化工程では、前記補正工程により選択された補正值に基づいて逆量子化において復元される係数を補正することを特徴とする請求項10又は11に記載の画像処理方法。

【請求項13】 前記補正工程では、前記逆変換工程により逆変換される複数の周波数帯域に属する係数群の内、最も低い周波数帯域に属する係数の逆量子化に対しては常に一定の補正值を選択して補正することを特徴とする請求項10又は11に記載の画像処理方法。

【請求項14】 前記補正工程では、前記処理対象となる量子化インデックスの近傍領域に関する情報に基づいて前記補正值を選択して補正することを特徴とする請求項10に記載の画像処理方法。

【請求項15】 前記情報は、前記近傍領域の量子化インデックスの値であることを特徴とする請求項14に記載の画像処理方法。

【請求項16】 前記符号列は、離散ウェーブレット変換された係数をビットプレーンに分解して符号化された符号列であることを特徴とする請求項10乃至15のいずれか1項に記載の画像処理方法。

【請求項17】 前記補正工程では、前記符号列のビットプレーンの値に応

じて補正值を選択して補正することを特徴とする請求項16に記載の画像処理方法。

【請求項18】 前記補正工程では、前記符号列に含まれるフラグの値に応じて補正值を選択して補正することを特徴とする請求項10に記載の画像処理方法。

【請求項19】 請求項10乃至18のいずれか1項に記載の画像処理方法を実行するプログラムを記憶したコンピュータにより読み取り可能な記憶媒体。

#### 【発明の詳細な説明】

##### 【0001】

##### 【発明の属する技術分野】

本発明は、画像データを符号化した符号列を入力して復号する画像処理方法及び装置及び記憶媒体に関するものである。

##### 【0002】

##### 【従来の技術】

近年のコンピュータ及びネットワークの著しい発達に伴い、文字データ、画像データ、音声データ等、多種の情報がコンピュータ内、ネットワーク内で蓄積されたり、或は伝送されるようになってきている。これらのデータの中で画像、特に多値画像は非常に多くの情報を含んでおり、その画像を蓄積・伝送する際にはデータ量が膨大になってしまいうといふ問題がある。このため画像の蓄積・伝送においては、画像の持つ冗長性を除く、或いは画質の劣化が視覚的に認識し難い程度で画像の内容を変更することによって、そのデータ量を削減する高能率符号化が用いられる。

##### 【0003】

この高能率符号化方式の例としては、静止画像の国際標準符号化方式としてISOとITU-Tにより勧告されたJPEGが広く用いられている。このJPEGでは、符号化対象となる画像の符号化データの使用目的に応じて数種の符号化方式が規定されているが、大別すると離散コサイン変換を利用し非可逆符号化を目的としたDCT利用型と、2次元DPCMに基づき可逆符号化を目的とするスペシャル方式の2つのモードを持っている。

**【0004】**

更に、詳細な説明は勧告書ITU-T Recommendation T.81| ISO/IEC 10918-1等に記載されているのでここでは省略する。ここでDCT方式は量子化における量子化ステップを変更することによりビットレートを制御しているが、目標ビットレートを低く設定するためには大きな量子化ステップを与える必要がある。これに伴って、特に低ビットレートの条件下においては、量子化による再生画像の歪みが許容できない程度まで大きくなる、という問題がある。

**【0005】**

また、JPEGにおいては、ハイアラーキカル（階層）符号化が規定されている。このハイアラーキカル符号化においては、入力画像を水平・垂直方向ともそれぞれ $1/2$ 、 $1/4$ 、…と、複数段階に縮小して異なる解像度の画像を複数生成し、最も解像度の低い画像を通常の画像と同じように符号化して伝送する。

**【0006】**

このハイアラーキカル符号化においては、DCT方式およびスペイシャル方式が使用可能である。ここで、ハイアラーキカル符号化を可逆符号化とする場合には、上述の段階の全てにスペイシャル方式を用いるか、最終段のみスペイシャル方式とし、それ以外をすべてDCT方式にするため、装置は2つの方式をどちらも具備しなければならず、装置が複雑化するという問題点がある。

**【0007】**

これらの問題点を解決する方式として、離散ウェーブレット変換を利用した符号化方式が提案されている。このような離散ウェーブレット変換による符号化方式は、DCT方式に対して圧縮性能が高く、またJPEGにおけるハイアラーキカル符号化を単一のシステムで実現できる、などの利点がある。

**【0008】****【発明が解決しようとする課題】**

また一方、画像圧縮符号化に対する要求は以前にも増して高くなっている。従来は別方式により符号化されていた文書画像などの2値画像に対しても、復号画像の画質を確保する必要性が生じてきている。しかし現時点においては、単一の方式により、自然画像及び2値画像の両方、またはそれらが混在した画像に対し

て、復号画像の画質を十分な水準で確保したまま、元の画像に復元できないという問題点があった。

【0009】

本発明は上記従来例に鑑みてなされたもので、圧縮符号化された画像を高画質に復号できる画像処理方法及び装置及び記憶媒体を提供することを目的とする。

【0010】

また本発明の目的は、圧縮符号化された符号列で表された画像の特性に基づいて高画質に復号する画像処理方法及び装置及び記憶媒体を提供することにある。

【0011】

【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するために本発明の画像処理装置は以下のような構成を備える。即ち、

入力した符号列をエントロピ復号する復号手段と、

前記復号手段により復号された量子化インデックスを逆量子化して画像を表す一連の係数列を生成する逆量子化手段と、

前記逆量子化手段により得られた係数列を所定の逆変換操作により画像信号に復元する逆変換手段と、

前記逆量子化手段における逆量子化値を補正するための補正值を複数の値から選択する補正值決定手段とを有することを特徴とする。

【0012】

上記目的を達成するために本発明の画像処理方法は以下のような工程を備える。即ち、

入力した符号列をエントロピ復号する復号工程と、

前記復号工程で復号された量子化インデックスを逆量子化して画像を表す一連の係数列を生成する逆量子化工程と、

前記逆量子化工程で得られた係数列を所定の逆変換操作により画像信号に復元する逆変換工程と、

前記逆量子化工程における逆量子化値を補正するための補正值を複数の値から選択して補正する補正工程とを有することを特徴とする。

【0013】

【発明の実施の形態】

以下、添付図面を参照して本発明の好適な実施の形態を詳細に説明する。

【0014】

【実施の形態1】

図1は、本発明の実施の形態1に係る画像復号及び符号化装置の基本構成を示すブロック図である。

【0015】

図1(a)は画像符号化装置の構成を示すブロック図である。図1(a)において、1は画像データを入力する画像入力部で、例えば原稿画像を読み取るスキヤナ、或はデジタルカメラなどの撮像機、又は通信回線とのインターフェース機能を有するインターフェース部等を備えている。2は入力画像に対し二次元の離散ウェーブレット変換(Discrete Wavelet Transform)を実行する離散ウェーブレット変換部である。3は量子化部で、離散ウェーブレット変換された係数を量子化する。5はエントロピ符号化部で、量子化部4で量子化された係数をエントロピ符号化している。6は符号出力部で、符号化部5で符号化された符号を出力する。

【0016】

なお、本実施の形態1に係る装置は、図1(a)に示すような専用の装置でなく、例えば汎用のPCやワークステーションに、この機能を実現するプログラムをロードして動作させる場合にも適用できる。

【0017】

以下、図1(a)を参照して動作を順に説明する。まず、画像入力部1において、符号化対象となる画像を構成する画素信号がラスタースキャン順に入力される。こうして入力された画像は、離散ウェーブレット変換部(DWT)2に入力される。なお、以降の説明では、画像入力部1から入力された画像信号はモノクロの多値画像で表現されているが、カラー画像等、複数の色成分を符号化する場合には、RGB各色成分、或いは輝度、色度成分を上記単色成分として圧縮すれば良い。

## 【0018】

離散ウェーブレット変換部2は、入力した画像信号に対して2次元の離散ウェーブレット変換処理を行い、変換係数を計算して出力する。

## 【0019】

図2(a)は、離散ウェーブレット変換部2の基本構成を表した図で、画像入力部1から入力された画像信号はメモリ201に記憶され、処理部202により順次読み出されて離散ウェーブレット変換処理が行われ、再びメモリ201に格納される。

## 【0020】

図2(b)は、処理部202における処理の構成を説明する図である。

## 【0021】

同図において、入力された画像信号は遅延素子203及びダウンサンプラー204との組み合わせにより、偶数アドレスおよび奇数アドレスの信号に分離され、2つのフィルタpおよびuによりフィルタ処理が施される。図2(b)におけるsおよびdは、各々1次元の画像信号に対して1レベルの分解を行った際のローパス(Low-pass)係数およびハイパス(High-pass)係数を表しており、次式により計算されるものとする。

## 【0022】

$$d(n) = x(2n + 1) - \text{floor}((x(2n) + x(2n + 2))/2) \quad \dots \text{ (式1)}$$

$$s(n) = x(2n) + \text{floor}((d(n - 1) + d(n))/4) \quad \dots \text{ (式2)}$$

但し、x(n)は変換対象となる画像信号、floor(x)はxより小さい最大の整数を出力する関数である。

## 【0023】

以上の処理により、画像信号に対する1次元の離散ウェーブレット変換処理が行われる。2次元の離散ウェーブレット変換は、1次元の変換を画像の水平・垂直方向に対して順次行うものであり、その詳細は公知であるので、ここでは説明を省略する。

## 【0024】

図2(c)は、2次元の離散ウェーブレット変換処理により得られる2レベル

の変換係数群の構成例を説明する図で、画像信号は異なる周波数帯域の係数列  $H$   $H_1, HL_1, LH_1, \dots, LL$  に分解される。なお、以降の説明ではこれらの係数列をサブバンドと呼ぶ。各サブバンドの係数は後続の量子化部 3 に出力される。

## 【0025】

量子化部 3 は、入力した係数を所定の量子化ステップにより量子化し、その量子化値に対するインデックスを出力する。ここで、量子化は次式により行われる。

## 【0026】

$$q = \text{sign}(c) \text{ floor}(\text{abs}(c)/\Delta) \quad \dots \text{ (式 3)}$$

$$\text{sign}(c) = 1; c \geq 0 \quad \dots \text{ (式 4)}$$

$$\text{sign}(c) = -1; c < 0 \quad \dots \text{ (式 5)}$$

ここで、 $c$  は量子化対象となる係数、 $\text{abs}(c)$  は  $c$  の絶対値を示す。

## 【0027】

エントロピ符号化部 4 は、量子化部 3 から入力した量子化インデックスをビットプレーンに分解し、そのビットプレーン単位に 2 値算術符号化を行って符号列を出力する。

## 【0028】

図 3 は、エントロピ符号化部 4 の動作を説明する図で、この例においては  $4 \times 4$  の大きさを持つサブバンド内の領域において非 0 の量子化インデックスが 3 個存在しており、それぞれ “+13”、“-6”、“+3” の値を持っている。エントロピ符号化部 4 はこの領域を走査して最大値  $M$  を求め、次式により最大の量子化インデックスを表現するために必要なビット数  $S$  を計算する。

## 【0029】

$$S = \text{ceil}(\log_2(\text{abs}(M))) \quad \dots \text{ (式 6)}$$

ここで  $\text{ceil}(x)$  は、 $x$  以上の整数の中で最も小さい整数値を表す。

## 【0030】

図 3 において、最大の係数値は “13” であるため、 $S$  の値は “4” であり、シーケンス中の 16 個の量子化インデックスは図 3 の右側に示すように 4 つのビ

ットプレーンを単位として処理が行われる。最初にエントロピ符号化部4は最上位ビットプレーン(同図、MSBで表す)の各ビットを2値算術符号化し、ビットストリームとして出力する。次にビットプレーンを1レベル下げ、以下同様に対象ビットプレーンが最下位ビットプレーン(同図、LSBで表す)に至るまで、各ビットプレーン内の各ビットを符号化して符号出力部5に出力する。この時、各ビットプレーン走査において最初の非0ビットが量子化インデックスの符号は、ビットプレーン走査において最初の非0ビットが検出されると、そのすぐ後に、その量子化インデックスの符号がエントロピ符号化される。

## 【0031】

図4(a)～(d)は、このようにして生成され出力される符号列の構成を表した概略図である。

## 【0032】

同図(a)は、符号列の全体の構成を示した図で、MHはメインヘッダ、TH<sub>i</sub>(i=0～n-1)はビットストリームである。またMHは、同図(b)に示すように、符号化対象となる画像のサイズ(水平および垂直方向の画素数)、画像を複数の矩形領域で分割した際のタイルサイズ、各色成分数を表すコンポーネント数、あるタイルに分割した際のタイルサイズと、各成分の大きさ、ビット精度を表すコンポーネント情報から構成されている。なお、本実施の形態では、画像はタイルに分割されていないので、タイルサイズと画像サイズは同じ値を取り、対象画像がモノクロの多値画像の場合コンポーネント数は“1”である。

## 【0033】

図4(c)は、タイルヘッダTHの構成を示す図である。

## 【0034】

このタイルヘッダTHには、このタイルのビットストリーム長とヘッダ長を含めたタイル長、及びこのタイルに対する符号化パラメータから構成される。この符号化パラメータには、離散ウェーブレット変換のレベル、フィルタの種別等が含まれている。

## 【0035】

図4 (d) は、本実施の形態におけるビットストリームの構成を示し、ビットストリームはビットプレーンを単位としてまとめられ、上位ビットプレーンから下位ビットプレーンに向かう形で配置されている。ここで各ビットプレーンには、各サブバンドにおける量子化インデックスの当該ビットプレーンを符号化した結果が順次サブバンド単位で配置されている。図4 (d) において、Sは最大の量子化インデックスを表現するために必要なビット数である。このようにして生成された符号列は、符号出力部5に出力される。

#### 【0036】

次に、本発明の実施の形態1に係る復号装置について説明する。

#### 【0037】

図1 (b) は、本実施の形態1に係る画像復号装置の構成を表すブロック図である。図において、6は符号入力部で、例えば図1 (a) に示す符号化装置で符号化された符号列を入力している。7はエントロピ復号部で、図1 (a) のエントロピ符号化部4における符号化処理の逆の復号化処理を行う。8は逆量子化部、9は逆離散ウェーブレット変換部、10は画像出力部、11は補正値計算部である。

#### 【0038】

以上の構成において、符号入力部6は符号列を入力し、それに含まれるヘッダを解析して後続の処理に必要なパラメータを抽出し、必要な場合は処理の流れを制御し、或は後続の処理ユニットに対して該当するパラメータを送出する。また、この入力された符号列に含まれるビットストリームは、エントロピ復号部7に出力される。このエントロピ復号部7は、ビットストリームをビットプレーン単位で復号して出力する。この時の復号手順を図5に示す。

#### 【0039】

図5は、復号対象となるサブバンドの一領域をビットプレーン単位で順次復号し、最終的に量子化インデックスを復元する流れを図示したものであり、同図の左のビットプレーンにおける矢印の順に、MSBからLSBに向かってビットプレーンが復号される。こうして復元された量子化インデックスは逆量子化器8に出力され、一旦、逆量子化器8の内部のバッファに所定のライン数だけ記憶され

る。補正値計算部11は、逆量子化部8の内部にバッファリングされた量子化インデックスの分布状態から、逆量子化器8での逆量子化時の補正値を計算して逆量子化部8に出力する。

## 【0040】

図6は、本実施の形態1に係る逆量子化器8及び補正値計算部11の構成を示したブロック図である。

## 【0041】

まず、処理部1101は、逆量子化器8のバッファ801にバッファリングされている量子化インデックスが、離散ウェーブレット変換によるLLサブバンドに属する場合、補正値rの値として“0.5”を選択し、逆量子化部8の演算部802に出力する。

## 【0042】

一方、量子化インデックスがLL以外のサブバンドに属する場合、処理部1101は、逆量子化部8のバッファ801からバッファリングされた量子化インデックスを読み出し、その中に含まれる値“0”的量子化インデックスの数をカウントする。次に処理部1101は、そのカウントした量子化インデックスの数を所定の閾値Tと比較し、その結果により補正値テーブル1102内に所定の方法により設定された補正値rを読み出して、逆量子化器8内の演算部802に出力する。

## 【0043】

なお、本実施の形態1においては、量子化インデックスの数が閾値T以下の場合、当該領域は自然画と判断し、rの値として“0.5”が、また一方、閾値Tを超える場合は、その領域は文書画像と判断して“0.875”が、それぞれ補正値テーブルから読み出されるものとする。以上の動作は、逆量子化部8における逆量子化の動作と同期して行われ、各量子化インデックス毎に補正値rが計算して出力されるものとする。

## 【0044】

逆量子化部8の演算部802は、バッファ801内の量子化インデックスを順次読み出し、その値および補正値rから、次式に基づいて離散ウェーブレット変

換係数を復元する。

## 【0045】

$$c' = \Delta \times (q + r); \quad q > 0 \quad \dots \text{ (式7)}$$

$$c' = \Delta \times (q - r); \quad q < 0 \quad \dots \text{ (式8)}$$

$$c' = 0; \quad q = 0 \quad \dots \text{ (式9)}$$

ここで、 $q$  は量子化インデックス、 $\Delta$  は量子化ステップであり、 $\Delta$  は符号化時  
化時では、 $s$  又は  $d$  で表される係数を復元したものである。この変換係数  $c'$  は  
後続の逆離散ウェーブレット変換部 9 に出力される。

【0046】  
図 7 は前述した補正値計算部 11 の処理部 1101 における処理を示すフロー  
チャートである。

## 【0047】

図 7において、まずステップ S1 で、逆量子化部 8 のバッファ 801 に記憶さ  
れた量子化インデックスを読み出し、その量子化インデックスが離散ウェーブレ  
ット変換による LL サブバンドに属するかどうかを見る。属している場合はス  
テップ S3 に進み、補正値  $r$  の値として “0.5” を選択し、逆量子化部 8 の演算  
部 802 に出力する。

## 【0048】

一方、量子化インデックスが LL 以外のサブバンドに属する場合はステップ S  
2 に進み、逆量子化部 8 のバッファ 801 からバッファリングされた量子化イン  
デックスを読み出し、その中に含まれる値 “0” の量子化インデックスの数をカ  
ウントする。次にステップ S4 に進み、そのカウントした量子化インデックスの  
数を所定の閾値  $T$  と比較し、その結果に基づいて、その画像が自然画かどうか  
を判断する。即ち、カウントした量子化インデックスの数が閾値  $T$  に等しいか、  
或はそれ以下の場合はその領域は自然画と判断してステップ S5 に進み、 $r$  の値  
として “0.5” を補正値テーブル 1102 から読み出して演算部 802 に出力  
する (ステップ S7)。

## 【0049】

また一方、閾値Tを超える場合は、その領域は文書画像と判断してステップS4からステップS6に進み、rの値として“0.875”を補正値テーブル1102から読み出して演算部802に出力する（ステップS7）。

## 【0050】

図8(a) (b)は、逆離散ウェーブレット変換部9の構成及び処理を説明するためのブロック図である。

## 【0051】

図8(a)において、逆量子化部8から入力された変換係数はメモリ901に記憶される。処理部902は1次元の逆離散ウェーブレット変換を行い、メモリ901から順次変換係数を読み出して処理を行うことで、2次元の逆離散ウェーブレット変換を実行する。この2次元の逆離散ウェーブレット変換は、順変換と逆の手順により実行されるが、詳細は公知であるので説明を省略する。

## 【0052】

また図8(b)は処理部902の処理ブロックを説明する図であり、入力された変換係数はuおよびpの2つのフィルタ処理を施され、それぞれ701でアップサンプリングされた後に加算されて画像信号x'をして出力される。これらの処理は次式により行われる。

## 【0053】

$$x'(2n) = s'(n) - \text{floor}((d'(n-1) + d'(n))/4) \quad \dots \text{ (式10)}$$

$$x'(2n+1) = d'(n) + \text{floor}((x'(2n) + x'(2n+2))/2) \quad \text{ (式11)}$$

以上の処理により画像が復元されて画像出力部10に出力される。

## 【0054】

なお、この画像出力部10はモニタ等の画像表示装置であってもよく、或は、磁気ディスク等の記憶装置であってもよい。

## 【0055】

以上述べたように本実施の形態1によれば、逆量子化の際、逆量子化対象となる量子化インデックスを含む周辺領域内において、量子化インデックスが“0”となる個数に応じて補正値rを求め、“0”的個数が多い場合は、その領域を文書画像と判断し、rの値として“0.875”を演算部に出力する。また“0”

の個数が少ない場合は自然画として  $r$  を “0.5” として “0.875” を演算部に出力する。尚、本発明はこれに限らず、逆量子化対象となる量子化インデックスを除く、周辺領域の量子化インデックスの値に応じて補正值を決定する場合も含まれるものとする。

#### 【0056】

逆量子化部 8において、補正值  $r$  の値として “0.5” を用いて逆量子化を行った場合は、復元される係数値は量子化により離散化された 2つの係数値の中間値を取る。ここで対象画像が自然画である場合、復元される係数値がこの中間値を取ることで、平均的に量子化による誤差を小さく抑制することができる。

#### 【0057】

しかし対象画像が文書画像で、元の画像信号が 2 値に離散化している場合は、特に高い周波数に対応するサブバンドにおいて復元される係数を中間値に対して大きく取ることにより、画像信号中の高周波成分の損失を抑えて画質を向上させることができる。

#### 【0058】

更に、本実施の形態 1においては、離散ウェーブレット変換による L L サブバンドに対して一律に補正值  $r$  として “0.5” を選択することにより、復元された画像全体の輝度レベルが平均的に最も誤差の少なくなるようにしている。

#### 【0059】

##### 【実施の形態 2】

前述の実施の形態 1においては、量子化インデックスのビットプレーンの全てが復号されてから逆量子化を行って画像を復元したが、本発明は全てのビットプレーンを復号せずに画像を復元表示する場合においても、適用することが可能である。以下に、本発明の実施の形態 2に係る復号装置における、画像を段階的に復元表示する際の動作について説明する。

#### 【0060】

まず画像を段階的に復元する際の画像の表示形態について図 9 (a) (b) を参照して説明する。

#### 【0061】

図9 (a) は、符号列の例を示したもので、この基本的な構成は図4に基づいているが、ここでは画像全体をタイルと設定している。従って、符号列中には、ただ1つのタイルヘッダ (TH0) 及びビットストリーム (BS0) が含まれている。このビットストリーム (BS0) には図に示すように、最も上位のビットプレーン(Bit S-1)から、下位のビットプレーン(Bit 0)に向かって符号が配置されている。

#### 【0062】

本実施の形態2に係る復号化装置はこのビットストリームを順次読みこみ、各ビットプレーンの符号を復号した時点で画像を表示する。

#### 【0063】

図9 (b) は上位のビットプレーンから順次復号が行われたとき、表示される画像の画質変化の例を示したものである。

#### 【0064】

図において、上位のビットプレーンのみが復号されている状態では、画像810で示すように、元の画像の全般的な特徴のみが表示されるが、中間のビットプレーンでは、811で示すように元の画像の概要が把握でき、更に下位のビットプレーンが復号されることにより、812で示すように元の画像に近い画像が再現される。このように、上位から下位へのビットプレーンが復号されるに従って、段階的に画質が改善されていることがわかる。

#### 【0065】

図1 (b) に示す復号装置において、このような復号過程における本実施の形態2に係る補正値計算部11の動作について以下に説明する。尚、この実施の形態2に係る補正値計算部11のハードウェア構成は前述の実施の形態1に係るハードウェア構成とほぼ同様であるので、その説明を省略する。

#### 【0066】

補正値計算部11は、対象領域が前述の実施の形態1における方法により文書画像と判断された場合、エントロピ復号部7より現在処理の終了しているビットプレーンの番号を入力し、その値に応じて補正値テーブル1102に記憶されている補正値 $r$ を選択し、逆量子化部8の演算部802に出力する。ここでビット

プレーン番号  $n$  と選択される補正值  $r$  の関係は、次式に基づいている。

## 【0067】

$$r = 0.5; \quad n \geq T_p \quad (\text{式 } 13)$$

ただし、 $T_p$ は予め所定の方法により決定された閾値である。このようにして補正值  $r$  を選択することにより、処理対象領域が文書画像であった場合、より下位のビットプレーンが復元されるに従い、逆量子化により復元される係数値は量子化により離散化された係数値間の中間の値を取ることになる。

## 【0068】

図10 (a) (b) は、この様子を示した図であり、2つの異なる補正值  $r$  を選択した場合、量子化インデックスに対応する逆量子化値（図中 I で表される）と、補正により最終的に得られる復元値（図中では白丸で表される）との関係を表したものである。

## 【0069】

図10において、高位ビットプレーンを復元する際は図10 (b) ( $r = 0.875$ ) のように係数が復元され、下位ビットプレーンを復元する際は図10 (a) ( $r = 0.5$ ) のように係数が復元されることになる。

## 【0070】

ここで下位ビットプレーンを復元することは、通常の量子化において量子化ステップを小さく設定したことと等価である。したがって、下位ビットプレーンの復元時は、その復元される係数値を隣接する逆量子化値の中間の値とすることにより、平均的に画質を向上させることができる。

## 【0071】

## &lt;実施の形態3&gt;

上述した実施の形態1及び2においては、逆量子化の際、補正值  $r$  を、逆量子化の対象となる量子化インデックスの近傍領域を参照することで選択したが、符号化時点で画像の種別を判定し、その結果に基づいて復号時に補正值  $r$  を選択するようにすることもできる。以下に、このような方式による実施の形態について説明する。

## 【0072】

図11（a）（b）は、本発明の実施の形態3における画像符号化及び復号化装置の構成を示す図である。

#### 【0073】

同図（a）は符号化装置を示した図であり、基本的な構成は図1（a）に示す構成と同じであるが、領域判別部12を備えている点が異なっている。即ち、画像入力部1は、入力した画像を所定の大きさの矩形領域（以降タイルと呼ぶ）に分割し、順次後続の離散ウェーブレット変換部2及び領域判別部12に出力する。以降の処理において、領域判別部12を除く各部分は前述の実施の形態1におけるものと同様であるので、それらの説明を省略する。

#### 【0074】

領域判別部12はタイル分割された画像をタイル毎に解析し、そのタイルが自然画像であるか、文書画像であるかを判別し、その判別結果をエントロピ符号化部4が出力する符号列内のパラメータに反映させる。ここで画像が自然画であるか文書画像であるかは、タイル内の画素値の分布状態を調べるなどの公知の方法によることができる。或は、ユーザが対話的な操作により画像の特定部分を文書画像として指定するようにしてもよい。

#### 【0075】

判別の結果は図4（c）に示す符号化パラメータの一部として各タイル毎に含められ、符号列として出力される。このようにして生成された符号列を復号する処理は、以下のように行われる。

#### 【0076】

図11（b）は、図11（a）に示す符号化装置により生成された符号列を復号する、本発明の実施の形態3に係る復号装置の構成を示したブロック図である。

#### 【0077】

同図において、ヘッダ解析部13以外は、前述の実施の形態1における構成と同様であるので、それらの説明を省略する。符号入力部6は、符号化された符号列を読みこみ、タイル単位で後続のエントロピ復号部7及びヘッダ解析部13に出力する。ヘッダ解析部13は、符号入力部6から入力した符号列中の領域判別

結果を読み出し、その結果を補正値計算部11に出力する。

【0078】

補正値計算部11はヘッダ解析部13からの入力に基づいて補正値rを選択して逆量子化部8の演算部に出力する。

【0079】

このように、逆量子化における補正値r求めるためのパラメータを符号化時に生成し、符号列に含めることでも、第1および第2実施の形態と同様の効果を得ることができる。

【0080】

<その他の実施の形態>

上述の実施の形態1及び2においては、逆量子化の対象となるインデックスの周辺状態、又は復号ビットプレーンから補正値rを決定したが、これらを組み合わせて補正値を決定してもよい。また、これらと共に量子化インデックスの値の大きさにより補正値rを決定することも可能である。

【0081】

なお、本発明は、複数の機器（例えばホストコンピュータ、インターフェイス機器、リーダ、プリンタなど）から構成されるシステムに適用しても、一つの機器からなる装置（例えば、複写機、ファクシミリ装置など）に適用してもよい。

【0082】

また、本発明の目的は、前述した実施形態の機能を実現するソフトウェアのプログラムコードを記録した記憶媒体（または記録媒体）を、システムあるいは装置に供給し、そのシステムあるいは装置のコンピュータ（またはCPUやMPU）が記憶媒体に格納されたプログラムコードを読み出し実行することによっても、達成される。この場合、記憶媒体から読み出されたプログラムコード自体が前述した実施形態の機能を実現することになり、そのプログラムコードを記憶した記憶媒体は本発明を構成することになる。また、コンピュータが読み出したプログラムコードを実行することにより、前述した実施形態の機能が実現されるだけでなく、そのプログラムコードの指示に基づき、コンピュータ上で稼働しているオペレーティングシステム(OS)などが実際の処理の一部または全部を行い、その処理に

よって前述した実施の形態の機能が実現される場合も含まれる。

【0083】

さらに、記憶媒体から読み出されたプログラムコードが、コンピュータに挿入された機能拡張カードやコンピュータに接続された機能拡張ユニットに備わるメモリに書込まれた後、そのプログラムコードの指示に基づき、その機能拡張カードや機能拡張ユニットに備わるCPUなどが実際の処理の一部または全部を行い、その処理によって前述した実施の形態の機能が実現される場合も含まれる。

【0084】

また、この様なプログラムコードを格納する記憶媒体としては、例えばフロッピーディスク、ハードディスク、光ディスク、光磁気ディスク、CD-ROM、磁気テープ、不揮発性のメモリカード、ROM等を用いることができる。

【0085】

また、上記コンピュータが、供給されたプログラムコードのみに従って各種デバイスを制御することにより、上記実施の形態の機能が実現される場合だけではなく、上記プログラムコードがコンピュータ上で稼働しているOS(オペレーティングシステム)、あるいは他のアプリケーションソフト等と共同して上記実施の形態が実現される場合にもかかるプログラムコードは本発明の範疇に含まれる。

更に、この供給されたプログラムコードが、コンピュータの機能拡張ボードやコンピュータに接続された機能拡張ユニットに備わるメモリに格納された後、そのプログラムコードの指示に基づいてその機能拡張ボードや機能格納ユニットに備わるCPU等が実際の処理の一部または全部を行い、その処理によって上記実施の形態が実現される場合も本発明の範疇に含まれる。

【0086】

以上説明したように本実施の形態によれば、離散ウェーブレット変換を利用して得られた符号化列を復号する逆量子化の過程において、対象画素の周辺の状態や対象ビットプレーンの状態に応じて適切な補正値を選択して補正を行うことにより、画像中に、例えば自然画と文書画像といったように、性質の異なる画像部分が含まれていても、より量子化誤差が小さくなるように画像を復元することができ、最終的な復元画像の画質を向上させることができる。

【0087】

【発明の効果】

以上説明したように本発明によれば、圧縮符号化された画像を高画質に復号できる。

【0088】

また本発明によれば、圧縮符号化された符号列で表された画像の特性に基づいて高画質に復号することができるという効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本発明の実施の形態1に係る画像符号化装置(a)及び復号装置(b)の構成を示すブロック図である。

【図2】

本実施の形態1に係る離散ウェーブレット変換部の構成及び動作を説明する図である。

【図3】

本実施の形態に係るエントロピ符号化部の動作を説明する図である。

【図4】

本発明の実施の形態に係る画像符号化装置の生成する符号列を説明する図である。

【図5】

本実施の形態に係るエントロピ復号部の動作を説明する図である。

【図6】

本実施の形態の復号装置の補正值計算部の構成を示すブロック図である。

【図7】

本実施の形態の復号装置の補正值計算部における処理を示すフローチャートである。

【図8】

本実施の形態の復号装置の逆離散ウェーブレット変換部を説明する図である。

【図9】

本発明の実施の形態における符号列と復元画像例を説明する図である。

【図10】

本発明の実施の形態2に係る逆量子化を説明する図である。

【図11】

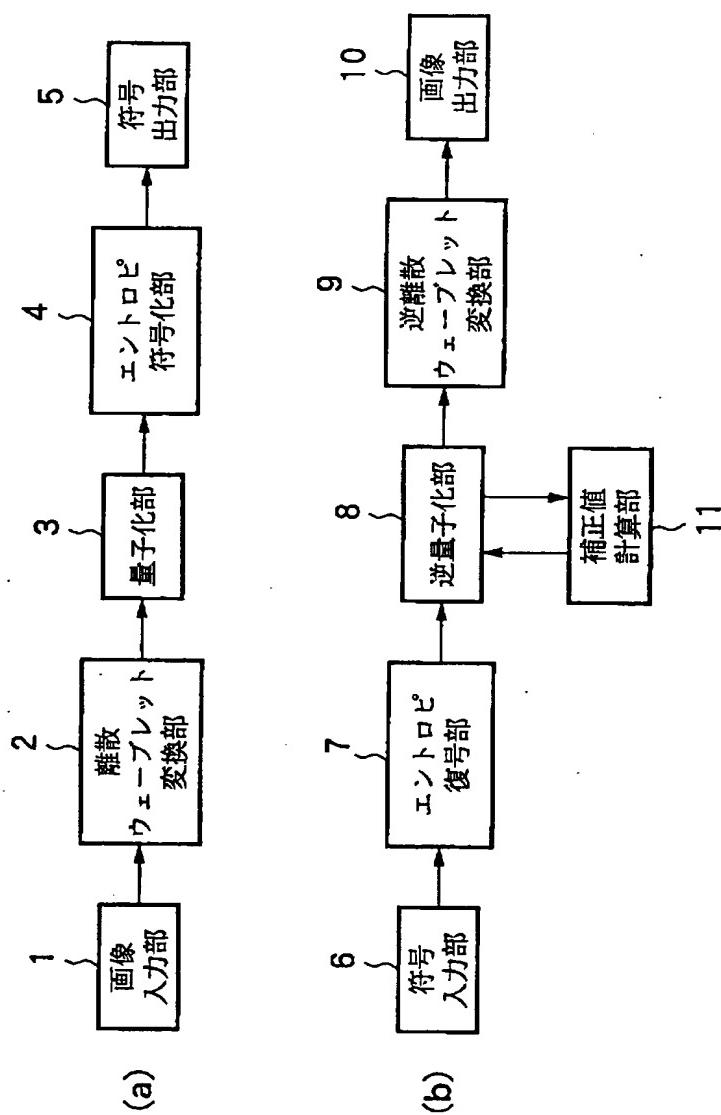
本発明の実施の形態3に係る画像符号化装置(a)および復号装置(b)の構成を示すブロック図である。

【符号の説明】

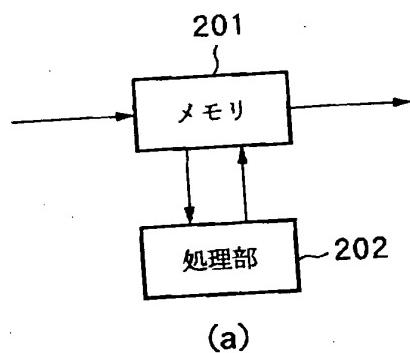
- 1 画像入力部
- 2 離散ウェーブレット変換部
- 3 量子化部
- 4 エントロピ符号化部
- 5 符号出力部
- 6 符号入力部
- 7 エントロピ復号部
- 8 逆量子化部
- 9 逆離散ウェーブレット変換部
- 10 画像出力部
- 11 補正值計算部
- 12 領域判別部

【書類名】 図面

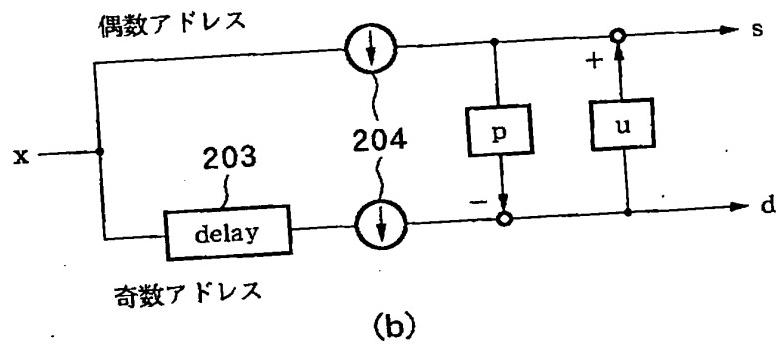
【図1】



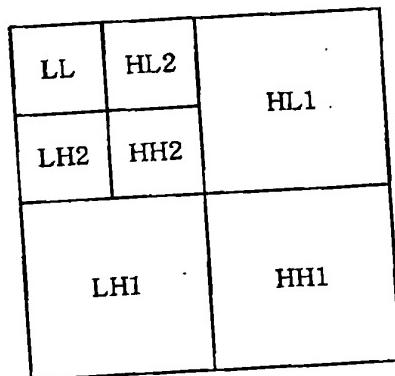
【図2】



(a)

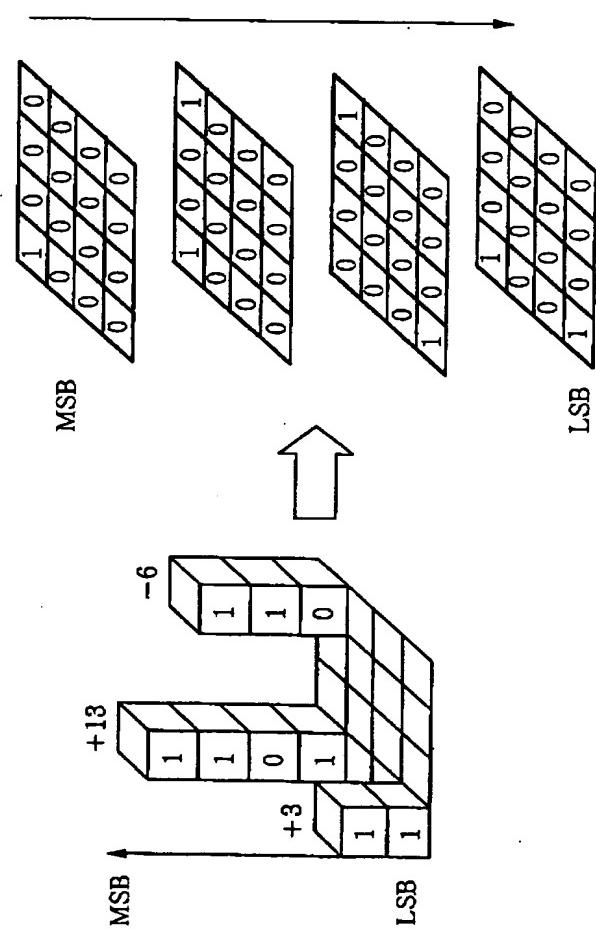


(b)

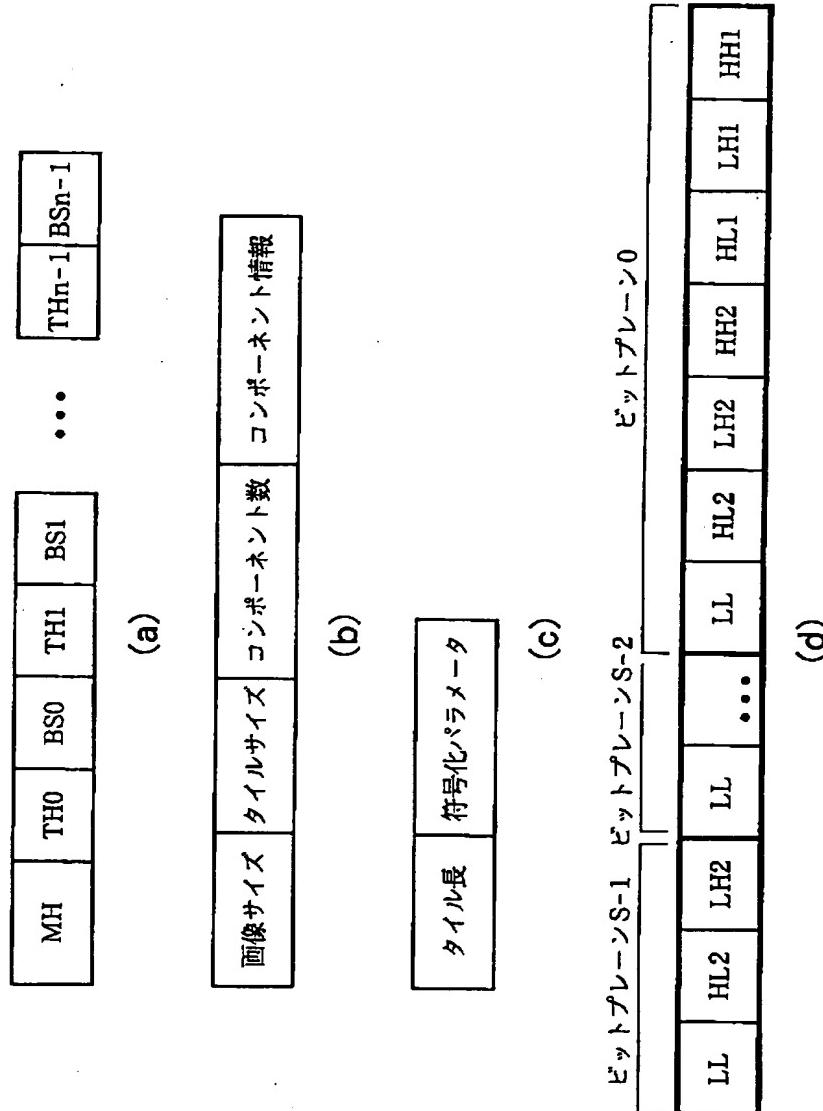


(c)

【図3】

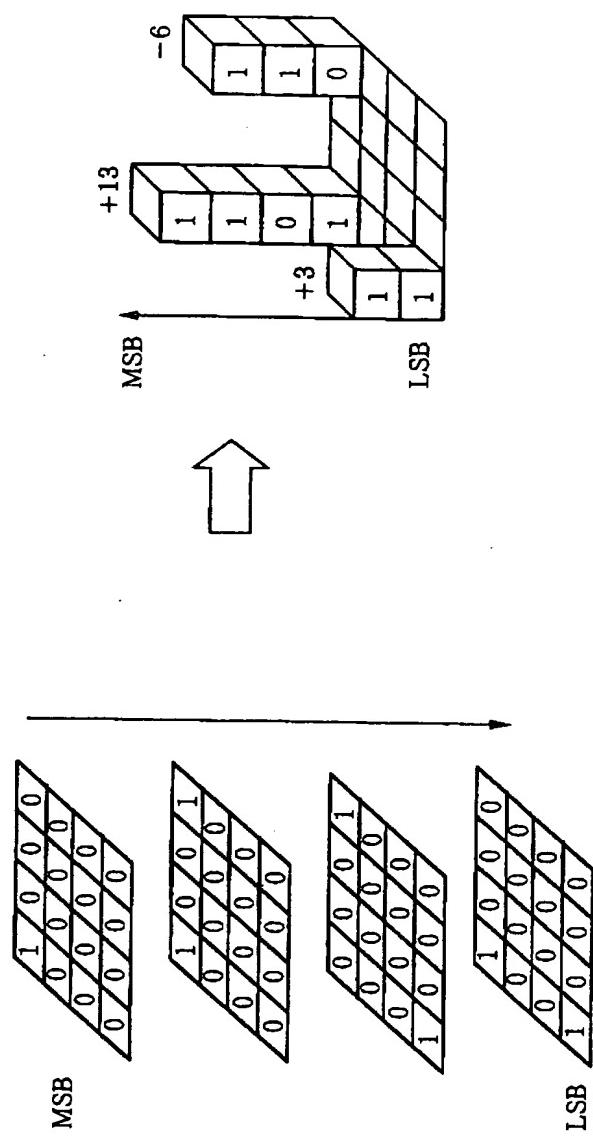


【図4】

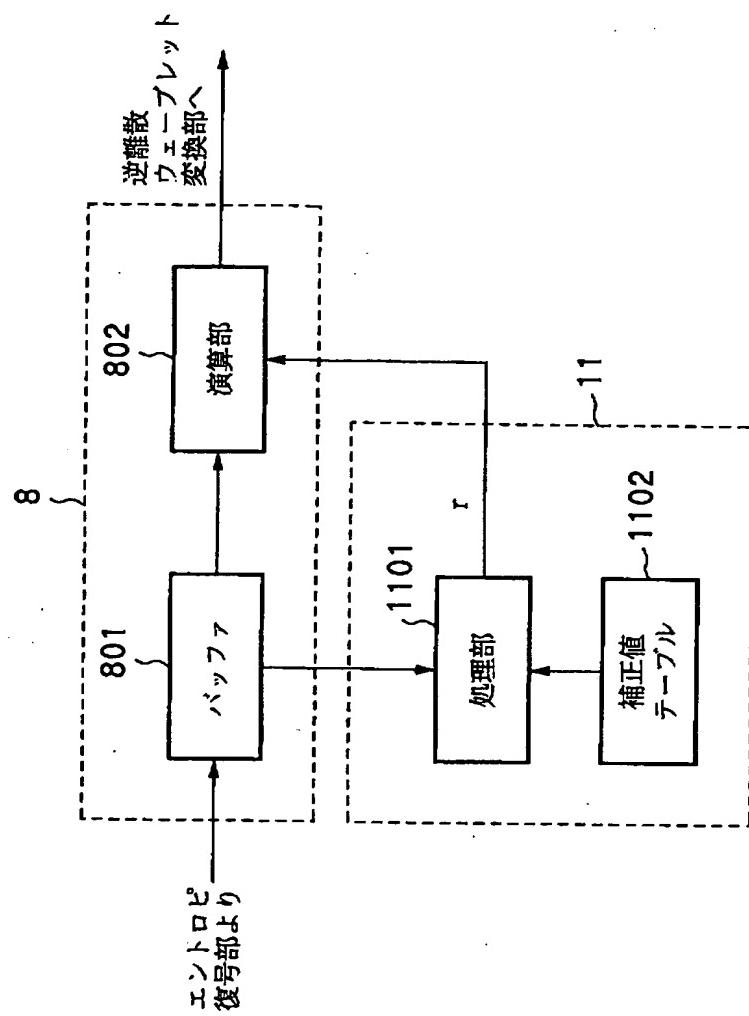


特平 1 1 - 3 1 5 5 3 6

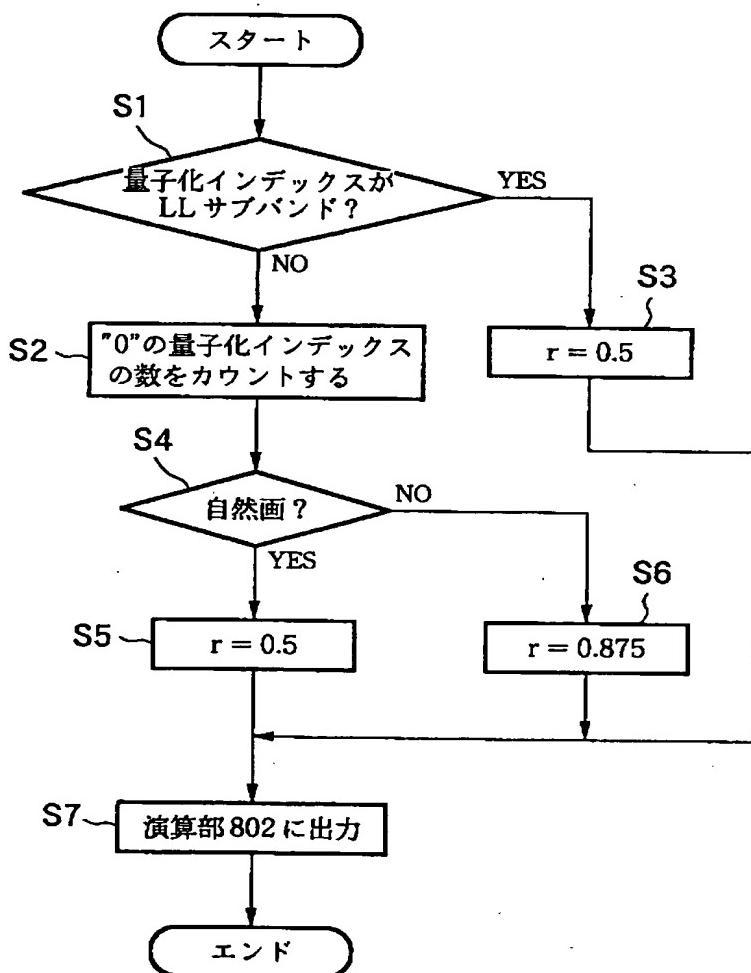
【図 5】



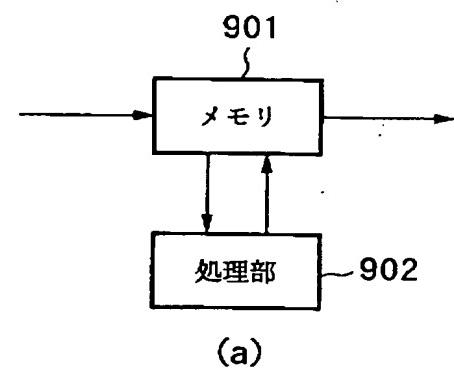
【図6】



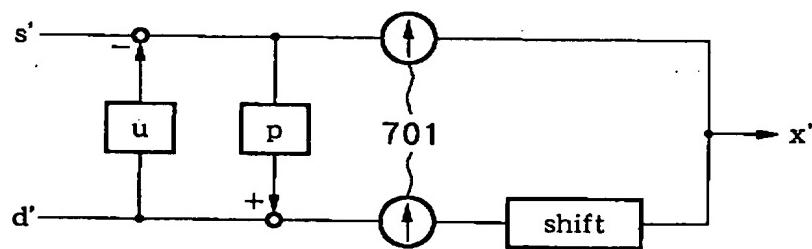
【図7】



【図 8】

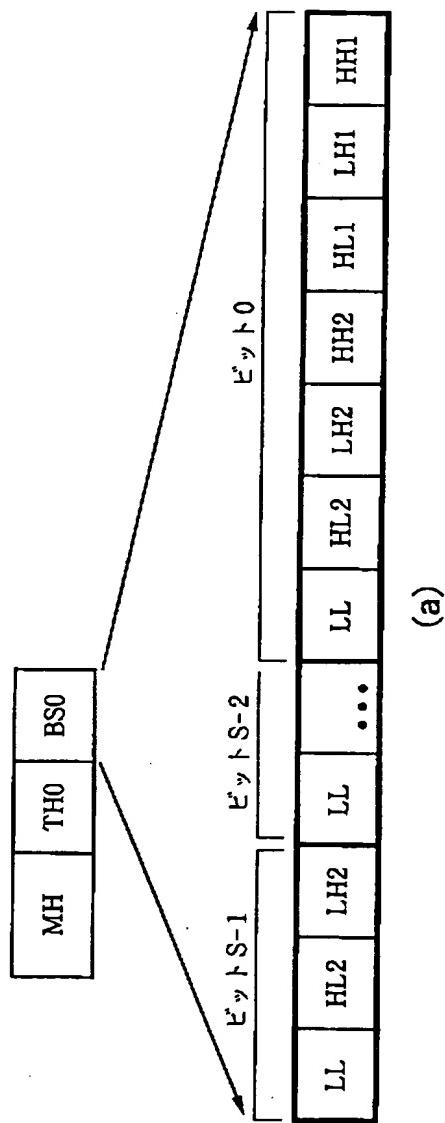


(a)

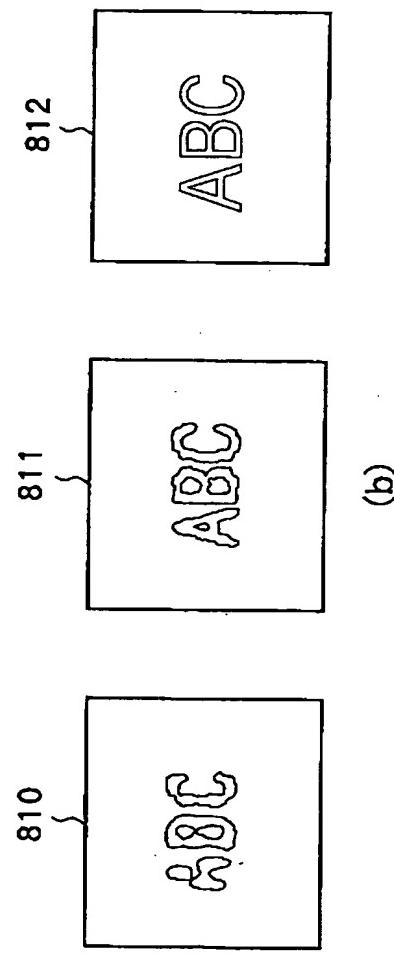


(b)

【図9】

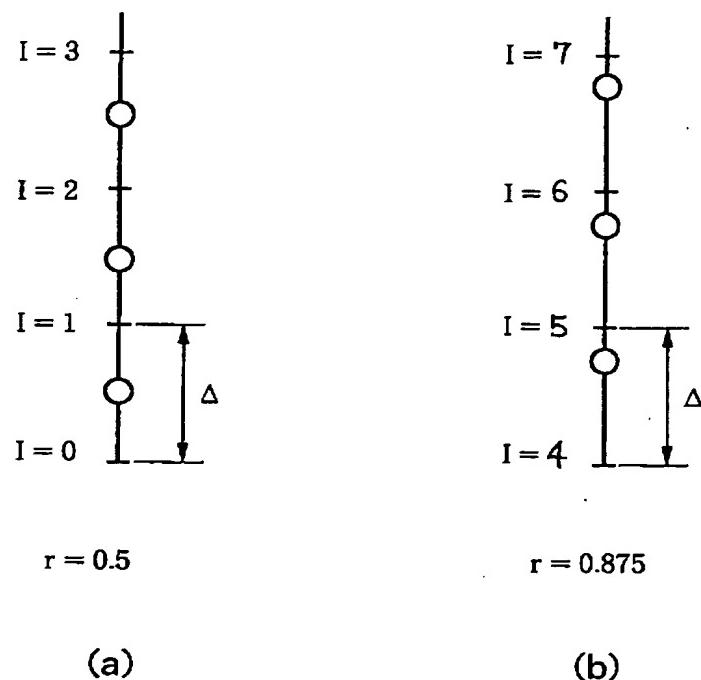


(a)

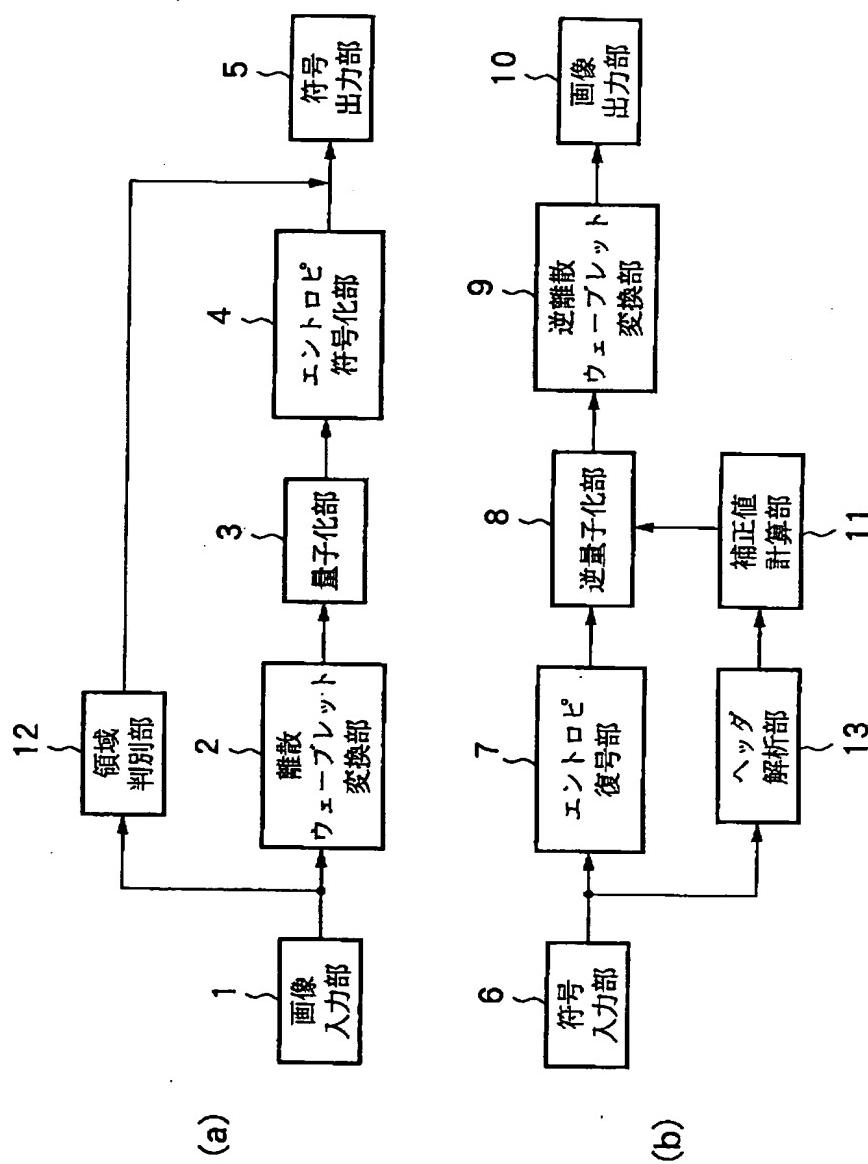


(b)

【図10】



【図11】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 圧縮符号化された画像を高画質に復号する。

【解決手段】 入力した符号列をエントロピ復号する復号部 7 と、エントロピ復号部 7 により復号された量子化インデックスの数に応じて、逆量子化部 8 における、逆量子化値を補正するための補正值を決定する補正值計算部 11 と、エントロピ復号部 7 により復号された量子化インデックスを逆量子化し、補正值計算部 11 からの補正值に基づいて、画像を表す一連の係数列を生成する逆量子化部 8 と、逆量子化部 8 により得られた係数列を所定の逆離散ウェーブレット変換部 9 により逆変換して画像を復元し、その復元した画像を画像出力部 10 に出力する

【選択図】 図 1

出願人履歴情報

識別番号 [000001007]

1. 変更年月日 1990年 8月30日

[変更理由] 新規登録

住 所 東京都大田区下丸子3丁目30番2号

氏 名 キヤノン株式会社